

Gシリーズ - モデルサーボモーター

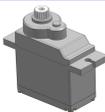
更新日: 2024-11-20

GDCの製品モデル	GDCの商品名	信号の種類	モータータイプ	ストールトルク (Kgf. cm)	回転速度 (S/60°)	定格電圧 (V DC) ±0.2V	動作角度の範囲	センサーの種類	ハウジング材質	ギア素材	出力歯のタイプ	製品寸法 (LxWxH/mm)	ケーブルタイプ	顔立ち:	一般的なアプリケーション・シナリオ
5線式サーボ															
CG090A-OTAB11-01	9 gサーボ - 5ライン	じゃない	コアモーター	≥2.1	≤0.12	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	MX1.25/5PIN	コントロールパネルは内蔵されていません	独自のドライバーでメインコントロールに使用されます
CG090B-OTAB11-01	9 gサーボ - 5ライン	じゃない	コアモーター	≥2.4	≤0.12	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	MX1.25/5PIN	コントロールパネルは内蔵されていません	独自のドライバーでメインコントロールに使用されます
CG370A-OTAB11-01	37 gサーボ - 5ライン	じゃない	コアモーター	≥6.8	≤0.22	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	5PIN	コントロールパネルは内蔵されていません	独自のドライバーでメインコントロールに使用されます
CG037A-OK1B11-01	3.7 gサーボ - 5ライン	じゃない	コアレスモーター	≥0.8	≤0.09	3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	20.56x8.88x20.32	MX1.25/5PIN	コントロールパネルは内蔵されていません	独自のドライバーでメインコントロールに使用されます
CG020A-OK1B11-01	2.0gサーボ - 5本のワイヤー	じゃない	コアレスモーター	≥0.40		3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	16.45x8.86x17.00	MX1.25/5PIN	コントロールパネルは内蔵されていません	独自のドライバーでメインコントロールに使用されます
CG170A-OTAB11-01	17 gサーボ - 5ライン	じゃない	コアモーター	≥5.0		5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	28.60x13.00x31.00	MX1.25/5PIN	コントロールパネルは内蔵されていません	独自のドライバーでメインコントロールに使用されます
CG251A-OTAB11-01	25 gサーボ - 5ライン	じゃない	コアモーター	≥7.5		5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	36.00x15.20x29.50	MX1.25/5PIN	コントロールパネルは内蔵されていません	独自のドライバーでメインコントロールに使用されます
360度モーター回転															
CG090A-PTA011-01	9gモーター	PWM	コアモーター	≥2.1	125±10%	5.0	角度なし	じゃない	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54	角速度制御はなく、常に前進および後進および停止できます	ホイール、ランナー、ドロースtring
CG090A-PTA014-01	9gモーター	PWM	コアモーター	≥3.2	118±10%	5.0	角度なし	じゃない	プラスチック	プラスチック+粉末冶金	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54	角速度制御はなく、常に前進および後進および停止できます	ホイール、ランナー、ドロースtring
CG370A-PTA011-01	37 gモーター	PWM	コアモーター	≥6.8	≤0.22	5.0	角度なし	じゃない	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	JR/2.54	角速度制御はなく、常に前進および後進および停止できます	ホイール、ランナー、ドロースtring
従来のサーボ															
CG090A-PTAB11-01	9グラムのサーボ	PWM	コアモーター	≥2.1	≤0.11	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG090A-PTAB11-02	9グラムのサーボ	PWM	コアモーター	≥2.1	≤0.11	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JST/MX1.25	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG090A-PTAB11-02	9グラムのサーボ	PWM	コアモーター	≥2.1	≤0.11	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-40T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG090A-PTAB14-01	9グラムのサーボ	PWM	コアモーター	≥3.2	≤0.13	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+粉末冶金	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など

CG090B-PTAB11-01	9グラムのサーボ	PWM	コアモーター	≧2.4	≦0.13	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG090B-PTAB15-01	9グラムのサーボ	PWM	コアモーター	≧3.8	≦0.16	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+粉末冶金	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG370A-PTAB11-01	37gサーボ	PWM	コアモーター	≧6.8	≦0.22	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG370A-PTAB15-01	37gサーボ	PWM	コアモーター	≧11.2	≦0.22	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+粉末冶金	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG370A-PT2B16-01	37gサーボ	PWM	コアモーター	≧24	≦0.17	7.4	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+粉末冶金	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、模型車、ロボット、ビルディングブロック教育など
CG370A-PT2B13-01	37gサーボ	PWM	コアモーター	≧24	≦0.17	7.4	180°	電位差計	プラスチック	メタル	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG037A-PK1B11-01	3.7gサーボ	PWM	コアレスモーター	≧0.8	≦0.09	3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	20.56x8.88x20.32	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG020A-PK1B11-01	2.0gサーボ	PWM	コアレスモーター	≧0.40	≦0.08	3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	16.45x8.86x17.00	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG020A-PK1B11-02	2.0gサーボ	PWM	コアレスモーター	≧0.40		3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	16.45x8.86x17.00	JST/MX1.25	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG170A-PTAB11-01	17gサーボ	PWM	コアモーター	≧5.0	≦0.10	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	28.60x13.00x31.00	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG170A-PTAB11-02	17gサーボ	PWM	コアモーター	≧5.0		5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-46T	28.60x13.00x31.00	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG170A-PT2B15-01	17gサーボ	PWM	コアモーター	≧7.6	≦0.9	7.4	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+金属	ø6-25T	28.60x13.00x31.00	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG170B-PTAB11-01	17gサーボ	PWM	コアモーター	≧7.6	≦0.16	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	28.60x13.00x31.00	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG170B-PT2B15-01	17gサーボ	PWM	コアモーター	≧8.8		7.4	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+金属	ø6-25T	28.60x13.00x31.00	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG251A-PTAB11-01	25gサーボ	PWM	コアモーター	≧7.5	≦0.15	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	36.00x15.20x29.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG251A-PT2B13-01	25gサーボ	PWM	コアモーター	≧8.2		7.4	180°	電位差計	プラスチック	メタル	ø6-25T	36.00x15.20x29.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど
CG251A-PK2B13-01	25gサーボ	PWM	コアレスモーター	≧16	≦0.12	7.4	180°	電位差計	プラスチック	メタル	ø6-25T	36.00x15.20x29.50	JR/2.54	180度内角制御	模型飛行機、ヘリコプター、模型カーなど

Gシリーズ-モデルサーボモーター(第2世代)

更新日: 2024-11-20

製品画像	GDCの製品モデル	GDCの商品名	信号の種類	モータータイプ	ストールトルク (Kgf.cm)	回転速度 (S/60°)	定格電圧 (V DC) ±0.2V	動作角度の範囲	センサーの種類	ハウジング材質	ギア素材	出力歯のタイプ	製品寸法 (LxWxH/mm)	ケーブルタイプ	重量	追記
	CG090A-UTAB11-01	9グラムのサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥2.1	≤0.11	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54		
	CG090A-UTAB14-01	9グラムのサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥3.2	≤0.13	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+粉末冶	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54		
	CG090C-UTAB11-01	9グラムのサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥2.1	≤0.11	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54		
	CG090C-UTAB14-01	9グラムのサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥3.2	≤0.13	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック+粉末冶	ø4-21T	22.30x12.40x28.50	JR/2.54		
	CG370A-UTAB11-01	37gサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥6.8	≤0.22	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	JR/2.54		
	CG370B-UTAB11-01	37gサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥6.8	≤0.22	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	40.85x20.15x39.15	JR/2.54		
	CG037A-UK1B11-01	3.7gサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	≥0.8	≤0.09	3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	20.56x8.88x20.32	JR/2.54		
	CG037B-UK1B11-01	3.7gサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	≥0.8	≤0.09	3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	20.56x8.88x20.32	JR/2.54		
	CG020A-UK1B11-01	2.0gサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	≥0.40	≤0.08	3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	16.45x8.86x17.00	JR/2.54		
	CG020B-UK1B11-01	2.0gサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	≥0.40	≤0.08	3.7	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø4-28T	16.45x8.86x17.00	JR/2.54		
	CG170A-UTAB11-01	17gサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥5.0	≤0.08	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	28.60x13.00x31.00	JR/2.54		
	CG170C-UTAB11-01	17gサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥5.0	≤0.08	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	28.60x13.00x31.00	JR/2.54		
	CG251A-UTAB11-01	25gサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥7.5	≤0.15	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	36.00x15.20x29.50	JR/2.54		
	CG251B-UTAB11-01	25gサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥7.5	≤0.15	5.0	180°	電位差計	プラスチック	プラスチック	ø6-25T	36.00x15.20x29.50	JR/2.54		
	CG371A-UT2B13-01	15kgサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥40	≤0.18	7.4	180°	電位差計	プラスチック	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JR/2.54		348歯比
	CG371B-UT2B13-01	15kgサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥30	≤0.13	7.4	180°	電位差計	プラスチック	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JR/2.54		233歯比
	CG372A-UT2B23-01	15kgサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥40	≤0.18	7.4	180°	電位差計	アルミ製ミドルケ	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JR/2.54		348歯比
	CG372B-UT2B23-01	15kgサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥30	≤0.13	7.4	180°	電位差計	アルミ製ミドルケ	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JR/2.54		233歯比
	CG373A-UT2B13-01	15kgロボットサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥40	≤0.18	7.4	180°	電位差計	プラスチック	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JST2.0/3PIN		348歯比
	CG373B-UT2B13-01	15kgロボットサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥30	≤0.13	7.4	180°	電位差計	プラスチック	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JST2.0/3PIN		233歯比
	CG374A-UT2B23-01	15kgロボットサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥40	≤0.18	7.4	180°	電位差計	アルミ製ミドルケ	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JST2.0/3PIN		348歯比
	CG374B-UT2B23-01	15kgロボットサーボ	シリアル+PWM	コアモーター	≥30	≤0.13	7.4	180°	電位差計	アルミ製ミドルケ	メタル	ø6-25T	40.0x20.0x40.0	JST2.0/3PIN		233歯比

Gao Decheng Kシリーズ - オールメタルサーボモーター

更新日: 2024-11-20

GDCの製品モデル	GDCの商品名	信号の種類	モータータイプ	ストールトルク (Kgf. cm)	回転速度 (S/60°)	定格電圧 (V DC) ±0.2V	動作角度の範囲	センサーの種類	ハウジング材質	ギア素材	出力歯のタイプ	製品寸法 (LxWxH/mm)	ケーブルタイプ	重量	追記
CK020A-UK2B33-01	2.0KGマイクロサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	2.00	0.07	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø4-25T	23.5*9*19.5	JR/2.54	7.7g	
CK032A-UK2B33-01	3.2KGマイクロサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	3.00	0.07	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø4-25T	23.5x9x19.5	JR/2.54	7.7g	
CK070A-UK2B33-01	7KG標準サーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	7.00	0.06	7.4	180	磁気式エンコーダ	メタル	メタル	ø5-25T	23x12x27.1	JR/2.54	20g	9gサーボサイズ
CK110A-UK2B33-01	11KGフラットサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	11.00	0.11	7.4	180	磁気式エンコーダ	メタル	メタル	ø5-25T	30x10x35.5	JR/2.54	26g	
CK220A-UK2B33-01	22KGフラットサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	22.00	0.10	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø5-25T	30x12x35.5	JR/2.54	37g	
CK320A-UK2B33-01	32KGフラットサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	32.00	0.09	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	34x15x36.5	JR/2.54	48g	
CK180A-UK2B33-01	18KG標準サーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	18.00	0.07	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	35.8x15x32	JR/2.54	49g	25gサーボサイズ
CK251A-DW2B33-01	25KGローボディサーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	25.00	0.07	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	41x20.5x28	JR/2.54	67g	防水リングがあります
CK251A-DWBB33-01	25KGローボディサーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	25.00	0.07	12.0	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	41x20.5x28	JR/2.54	67g	防水リングがあります
CK351A-DW2B33-01	35KGローボディサーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	35.00	0.09	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	41x20.5x28	JR/2.54	67g	防水リングがあります
CK351A-DWBB33-01	35KGローボディサーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	35.00	0.09	12.0	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	41x20.5x28	JR/2.54	67g	防水リングがあります
CK201A-UK2B33-01	20KGローボディサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター		0.07	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	41x20.5x28	JR/2.54	67g	防水リングがあります
CK351A-UK2B33-01	35KGローボディサーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	35.00	0.09	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	41x20.5x28	JR/2.54	67g	防水リングがあります
CK350A-UK2B33-01	35KG標準サーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	35.00	0.07	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK450A-UK2B33-01	45KG標準サーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	45.00	0.09	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK600A-UK2B33-01	60KG標準サーボ	シリアル+PWM	コアレスモーター	60.00	0.14	7.4	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	40x20x42	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK350A-DW2E33-01	35KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	35.00	0.07	7.4	マルチターンのサ	磁気式エンコーダ	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK350A-DWBB33-01	35KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	35.00	0.07	12.0	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK350A-DWBE33-01	35KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	35.00	0.07	12.0	マルチターンのサ	磁気式エンコーダ	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK450A-DW2E33-01	45KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	45.00	0.09	7.4	マルチターンのサ	磁気式エンコーダ	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK450A-DWBB33-01	45KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	45.00	0.09	12.0	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK450A-DWBE33-01	45KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	45.00	0.09	12.0	マルチターンのサ	磁気式エンコーダ	メタル	メタル	ø6-25T	40.5x21x37.6	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK600A-DWBB33-01	60KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	60.00	0.14	12.0	180	電位差計	メタル	メタル	ø6-25T	40x20x42mm	JR/2.54	87g	防水リングがあります
CK600A-DWBE33-01	60KG標準サーボ	シリアル+PWM+SBUS	ブラシレスモーター	60.00	0.14	12.0	マルチターンのサ	磁気式エンコーダ	メタル	メタル	ø6-25T	40x20x42mm	JR/2.54	87g	防水リングがあります

Gao Decheng Jシリーズ - ビルディングブロックサーボモーター

更新日: 2024-11-20

製品画像	GDCの製品モデル	GDCの商品名	信号の種類	モータータイプ	ストールトルク (Kg _f .cm)	回転速度 S/60°	定格電圧 (V DC) ±0.2V	動作角度の範囲	センサーの種類	ハウジング材質	ギア素材	出力歯のタイプ	製品寸法 (LxWxH/mm)	ケーブルタイプ	重量	サーボ機能	追記
ビルディングブロックサーボ																	
	CJ665A-UT2B15-01	6*6*6ブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	4.00	0.08	7.4	180	電位差計	プラスチック	プラスチック+金属		47.8x39.8x39.8	JST1.5/4PIN		/	
	CJ665A-UT1B15-01	6*6*6ブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	2.50	0.12	3.7	180	電位差計	プラスチック	プラスチック+金属		47.8x39.8x39.8	JST1.5/4PIN		/	
	CJ333A-UK2B11-01	3*3*3ビルディングブロックサーボ	シリアル	コアレスモーター	1.00	0.12	7.4	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x23.8	JST1.5/4PIN		/	
	CJ333A-UK1B11-01	3*3*3ビルディングブロックサーボ	シリアル	コアレスモーター	0.60	0.14	3.7	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x23.8	JST1.5/4PIN		/	
	CJ337A-UT2B11-01	3*3*7ビルディングブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	9.00	0.23	7.4	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		/	ランク3の惑星
	CJ337A-UT1B11-01	3*3*7ビルディングブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	5.00	0.24	3.7	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		/	ランク3の惑星
	CJ337C-UT2B11-01	3*3*7ビルディングブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	1.60	0.04	7.4	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		/	ランク2の惑星
	CJ337C-UT1B11-01	3*3*7ビルディングブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	0.80	0.05	3.7	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		/	ランク2の惑星
	CJ375A-UT2B11-01	3*7*5ビルディングブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	5.00	0.09	7.4	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x55.8x39.8	JST1.5/4PIN		/	
	CJ375A-UT1B11-01	3*7*5ビルディングブロックサーボ	シリアル	鉄芯モーター	3.00	0.13	3.7	180	電位差計	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x55.8x39.8	JST1.5/4PIN		/	
ビルディングブロックモーター																	
	CJB54A-UT2E11-01	11*5*4ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	4.00	220rpm	7.4	マルチターンのサ	ラスターエンコー	プラスチック	プラスチック	十字	87.8x39.8x31.8	JST1.5/4PIN		サポート対象	一方格子
	CJB54A-UT1E11-01	11*5*4ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	2.50	180rpm	3.7	マルチターンのサ	ラスターエンコー	プラスチック	プラスチック	十字	87.8x39.8x31.8	JST1.5/4PIN		サポート対象	一方格子
	CJ333B-UK2E11-01	3*3*3ビルディングブロックモーター	シリアル	コアレスモーター	1.00	0.12	7.4	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x23.8	JST1.5/4PIN		支持して	
	CJ333B-UK1E11-01	3*3*3ビルディングブロックモーター	シリアル	コアレスモーター	0.60	0.14	3.7	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x23.8	JST1.5/4PIN		支持して	
	CJ337B-UT2E11-01	3*3*7ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	9.00	0.23	7.4	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		支持して	ランク3の惑星
	CJ337B-UT1E11-01	3*3*7ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	5.00	0.24	3.7	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		支持して	ランク3の惑星
	CJ337D-UT2E11-01	3*3*7ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	1.60	0.04	7.4	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		支持して	ランク2の惑星
	CJ337D-UT1E11-01	3*3*7ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	0.80	0.05	3.7	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x23.8x55.8	JST1.5/4PIN		支持して	ランク2の惑星
	CJ375B-UT2E11-01	3*7*5ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	5.00	0.09	7.4	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x55.8x39.8	JST1.5/4PIN		支持して	
	CJ375B-UT1E11-01	3*7*5ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	3.00	0.13	3.7	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x55.8x39.8	JST1.5/4PIN		支持して	
	CJ375D-UT2E11-01	3*7*5ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	2.80	240rpm	7.4	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x55.8x39.8	JST1.5/4PIN		支持して	77 減速比
	CJ375D-UT1E11-01	3*7*5ビルディングブロックモーター	シリアル	鉄芯モーター	1.80	180rpm	3.7	マルチターンのサ	リニアホール	プラスチック	プラスチック	十字	23.8x55.8x39.8	JST1.5/4PIN		支持して	77 減速比

1、コミュニケーションの方法: Communication interface		
1-1	コミュニケーションの種類: Communication type	PWM
1-2	通信パラメータ: Communication parameter	PWM : パルス持続時間 (500us-2500us)、サイクル (3ms-25ms) PWM信号のデッドゾーン: 5us
2、顔立ち: Functional characteristics		
2-1	動作モード: Operation mode	サーボモード
2-2	回転の定義: Rotation definition	PWM (500→2500)=角 (-90 → 90°) 反時計回り (CCW): (-90° → 90° , 出力軸を見下ろす)
1、コミュニケーションの方法: Communication interface		
1-1	コミュニケーションの種類: Communication type	シリアル+PWM
1-2	通信パラメータ: Communication parameter	PWM : パルス持続時間 (500us-2500us)、サイクル (3ms-25ms) PWM信号デッドゾーン: 5us (変更可能) シリアルプロトコル: 「Gao Decheng一般協定」
2、顔立ち: Functional characteristics		
2-1	動作モード: Operation mode	サーボモード
2-2	回転の定義: Rotation definition	PWM (500→2500)=角度 (-90→90°) 命令 (-900→900)=角度 (-90→90°) 反時計回り (CCW): (-90°→90°、出力軸を見下ろす)
1、コミュニケーションの方法: Communication interface		
1-1	コミュニケーションの種類: Communication type	シリアル+PWM+SBUS
1-2	通信パラメータ: Communication parameter	PWM : パルス持続時間 (500us-2500us)、サイクル (3ms-25ms) PWM信号デッドゾーン: 5us (変更可能) シリアルプロトコル: 「Gao Decheng一般協定」 SBUSプロトコル: 標準SBUSプロトコル
2、顔立ち: Functional characteristics		
2-1	動作モード: Operation mode	サーボモード
2-2	回転の定義: Rotation definition	PWM (500→2500)=SBUS (0→2048)=角度 (-90 → 90°) 命令 (-900→900)=角度 (-90→90°) 反時計回り (CCW): (-90°→90°、出力軸を見下ろす)
1、コミュニケーションの方法: Communication interface		
1-1	コミュニケーションの種類: Communication type	RS485
1-2	通信パラメータ: Communication parameter	シリアルプロトコル: 「Lead-Sum一般契約」、 「Strike-Sum Modbusプロトコル」
2、顔立ち: Functional characteristics		
2-1	動作モード: Operation mode	サーボモード
2-2	回転の定義: Rotation definition	命令 (-900→900)=角度 (-90→90°) 反時計回り (CCW): (-90° →90°、出力軸を見下ろす)
1、コミュニケーションの方法: Communication interface		
1-1	コミュニケーションの種類: Communication type	CAN2.0
1-2	通信パラメータ: Communication parameter	CANプロトコル: 「Terde Cheng CANopenプロトコル」
2、顔立ち: Functional characteristics		
2-1	動作モード: Operation mode	サーボモード
2-2	回転の定義: Rotation definition	命令 (-900→900)=角度 (-90→90°) 反時計回り (CCW): (-90° →90°、出力軸を見下ろす)

Tシリーズ - 高トルクサーボモーター

更新日: 2024-11-20

GDCの製品モデル	GDCの商品名	信号の種類	モータータイプ	ストールトルク (Kgf. cm)	回転速度 (S/60°)	定格電圧 (V DC) ±0.2V	動作角度の範囲	センサーの種類	ハウジング材質	ギア素材	出力歯のタイプ	製品寸法 (LxWxH/mm)	ケーブルタイプ	重量	追記
CT010A-DWBE33-01	100KG大型サーボ	シリアル+PWM+SBus	ブラシレスモーター	100.00		12.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		62.6x30x47			
CT010A-RWBE33-01	100KG大型サーボ	RS485	ブラシレスモーター	100.00		12.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		62.6x30x47			
CT010A-CWBE33-01	100KG大型サーボ	CAN2.0	ブラシレスモーター	100.00		12.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		62.6x30x47			
CT013A-DWCE33-01	130KG大型サーボ	シリアル+PWM+SBus	ブラシレスモーター	130.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x33x76			
CT013A-RWCE33-01	130KG大型サーボ	RS485	ブラシレスモーター	130.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x33x76			
CT013A-CWCE33-01	130KG大型サーボ	CAN2.0	ブラシレスモーター	130.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x33x76			
CT016A-DWCE33-01	160KG大型サーボ	シリアル+PWM+SBus	ブラシレスモーター	160.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x32.8x82.5			
CT016A-RWCE33-01	160KG大型サーボ	RS485	ブラシレスモーター	160.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x32.8x82.5			
CT016A-CWCE33-01	160KG大型サーボ	CAN2.0	ブラシレスモーター	160.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x32.8x82.5			
CT020A-DWCE33-01	200KG大型サーボ	シリアル+PWM+SBus	ブラシレスモーター	200.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x32.8x92.5			
CT020A-RWCE33-01	200KG大型サーボ	RS485	ブラシレスモーター	200.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x32.8x92.5			
CT020A-CWCE33-01	200KG大型サーボ	CAN2.0	ブラシレスモーター	200.00		16.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		64x32.8x92.5			
CT040A-DWEE33-01	400KG大型サーボ	シリアル+PWM+SBus	ブラシレスモーター	400.00		28.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		100x50x100			
CT040A-RWEE33-01	400KG大型サーボ	RS485	ブラシレスモーター	400.00		28.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		100x50x100			
CT040A-CWEE33-01	400KG大型サーボ	CAN2.0	ブラシレスモーター	400.00		28.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		100x50x100			
CT070A-DWEE33-01	700KG大型サーボ	シリアル+PWM+SBus	ブラシレスモーター	700.00		28.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		120x60x115.5			
CT070A-RWEE33-01	700KG大型サーボ	RS485	ブラシレスモーター	700.00		28.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		120x60x115.5			
CT070A-CWEE33-01	700KG大型サーボ	CAN2.0	ブラシレスモーター	700.00		28.0	マルチターンのサポーター	エンコーダー	メタル	メタル		120x60x115.5			